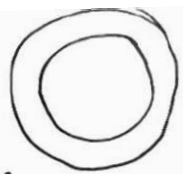


2 כלל  
לגדרת פונקציה

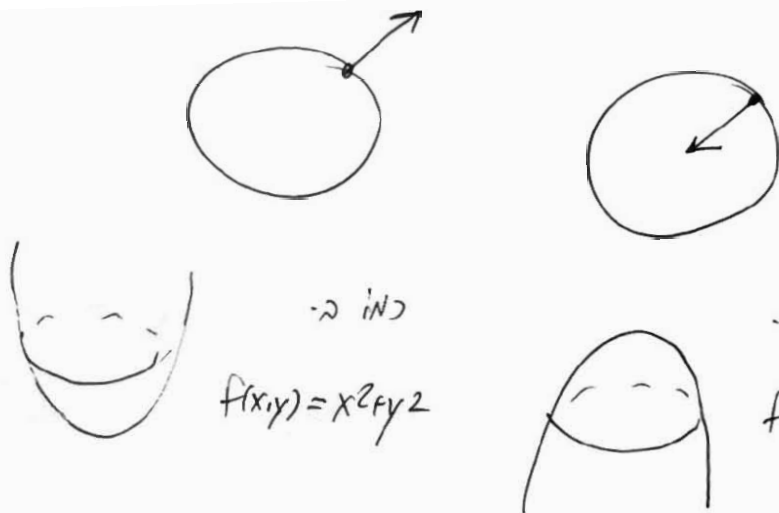
$\{f(x,y) = c\} = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 = c, c \in \mathbb{R}^+\}$



$f(x,y) = \varphi(x^2 + y^2) = \bigcup_{\alpha \in \varphi^{-1}(c)} \{x^2 + y^2 = \alpha\}$

(1) קווי גובה הם מישורים.

הצגת מישור במאונך לקווי הגובה באמצעות הכוונות:



$f(x,y) \equiv 0$  כיוון  $\vec{n}$  (כאן שווה 0)  
 $(\varphi \equiv 0)$

כיוון  $\vec{n}$  (כאן  $\vec{n}$ )  
 $f(x,y) = x^2 + y^2$

כיוון  $-\vec{n}$  (כאן  $-\vec{n}$ )  
 $f(x,y) = -x^2 - y^2$

ג. צגה רק עם קווים ישירים זיכר הכוונות במקום מעגלים. (1)  $\{c=0\}$  מתוך הגובה (הצורה)

$$u(x,y) = f(x)g(y)$$

(2)

$$\partial u_x = f_x g$$

$$u_y = f g_y$$

$$u_{xy} = f_x g_y$$

$$u_x u_y = f_x g f g_y$$

$$u u_{xy} = f g f_x g_y$$

$$\Rightarrow u u_{xy} - u_x u_y = 0.$$

$$0 = \partial^2 u = \partial^2 (u)$$

$$\Rightarrow \partial^2 u = f(y)$$

$$\Rightarrow u(x,y) = F(y) + G(x)$$

(3)

$$F(y) = \int_{y_0}^y f(y) dy$$

F - גזירה בתנאים בהקבועות כי

f - גזירה בתנאים בהקבועות כי

G - גזירה בתנאים בהקבועות כי

או כי

$$G(x) = u(x, y_0)$$

G, F גזירה בתנאים בהקבועות כי

או כי

$$u(x,y) = F(x) + G(y)$$

$$\partial^2 u = 0$$

או כי

④ היה משוער: הנה הביטויים הנמנעים

$f_{xy}$  נכונה ויש  $(a, b) \in E^0$   $f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  : פולינום  
 ו  $f_{yx}$  בסביבה  $(a, b) \in V$  ופולינום  $f_{yx}$  ו  $f_{xy}$  ופולינום  $f_{yx}$   
 $f_{xy}(a, b) = f_{yx}(a, b)$  : שווה

$\mathbb{R}^2 \ni (x, y) \rightarrow f_{yx} = 2x, f_{xy} = 2x, f_x = 2xy, f = x^2y$  : פולינום  
 הנכונה ויש  $(a, b) \in V$  ופולינום  $f_{yx}$  ופולינום  $f_{xy}$  ופולינום  $f_{yx}$

היה משוער: הנה הביטויים הנמנעים ? ! : פולינום

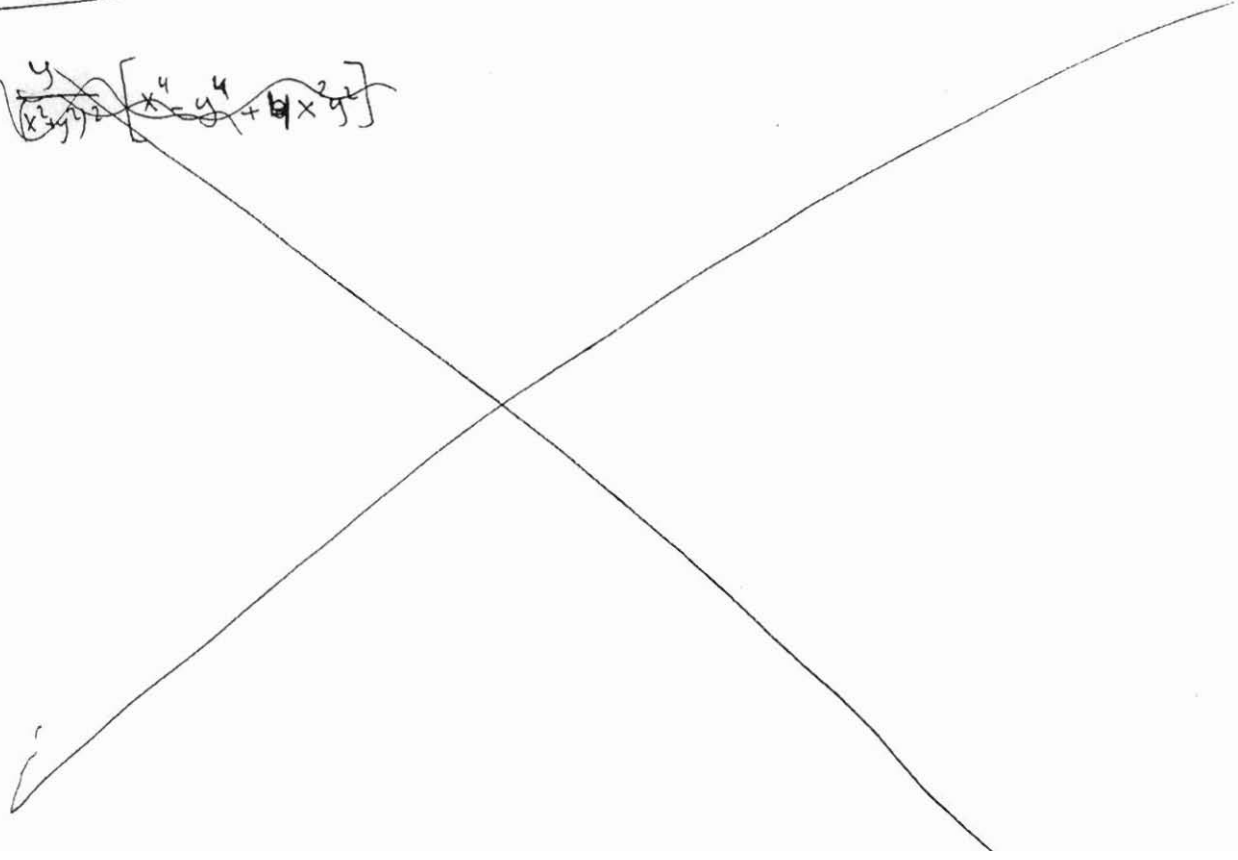
$$f(x, y) = \begin{cases} xy \cdot \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2} & (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

$$f_x(0, 0) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{xy \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2} - 0}{x - 0} \Big|_{y=0} = 0$$

$$f_{yx} = +1, f_{xy} = -1$$

$$f_x(x, y) = y \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2} + xy \frac{2x(x^2 + y^2) - 2x(x^2 - y^2)}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{y}{x^2 + y^2} \left[ x^2 - y^2 + \frac{4xy^2}{x^2 + y^2} \right] =$$

~~$$= \frac{y}{x^2 + y^2} \left[ x^4 - y^4 + 4x^2y^2 \right]$$~~



$$f_{xy}(x,y) = \frac{y}{(x^2+y^2)^2} \cdot [x^4 + 2x^2y^2 + y^4 - 2y^4] = y \cdot \frac{(x^2+y^2)^2}{(x^2+y^2)^2} - \frac{2y^5}{(x^2+y^2)^2} = y \cdot \left[ 1 - 2 \cdot \left( \frac{y^2}{x^2+y^2} \right)^2 \right]$$

למשל אם  $y=0$  אז  $f_{xy}(x,0) = 0$   
 (מש"מ זה לא נותן תשובה ברורה) ;  $y \neq 0$

$$f_{xy}(0) = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{f_{xy}(y) - f_{xy}(0)}{y-0} = \lim_{y \rightarrow 0} [1-2] = -1$$

$$\begin{aligned} f_{xy}(x) &= \left[ 1 - 2 \left( \frac{y^2}{x^2+y^2} \right)^2 \right] + y \frac{d}{dy} \left[ 1 - 2 \left( \frac{1}{1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2} \right)^2 \right] = [\dots] + -2y \cdot \frac{d}{dy} \left( 1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2 \right)^{-2} = \\ &= [\dots] + \frac{y \cdot (-2) \cdot (-2) \cdot \left( 1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2 \right)^{-3} \cdot \frac{x^2 \cdot (-2) \cdot y^{-3}}{1}}{1} = [\dots] - 8y \cdot x^2 \cdot y^{-3} \cdot \left( \frac{1}{1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2} \right)^3 = \\ &= [\dots] - 8 \cdot \left(\frac{x^2}{y^3}\right) \cdot \left(\frac{y^2}{x^2+y^2}\right)^3 = \frac{(x^2+y^2)^2 - 2y^2}{(x^2+y^2)^2} + \frac{y^4}{(x^2+y^2)^2} \cdot \frac{-8 \left(\frac{x}{y}\right)^2 \cdot y^2}{(x^2+y^2)} = \\ &= \frac{x^4 - y^4 - 4x^2y^2}{(x^2+y^2)^2} - 8 \cdot \frac{x^2}{x^2+y^2} \cdot \left(\frac{y^2}{x^2+y^2}\right)^2 + 1 - 2 \left(\frac{y^2}{x^2+y^2}\right)^2 = \\ &= \boxed{1 - 2 \cdot \left(\frac{y^2}{x^2+y^2}\right)^2 \cdot \left[ 1 + 4 \left(\frac{x^2}{x^2+y^2}\right) \right]} \end{aligned}$$

ניתן לומר ש-  $f_{xy}$  איננו קיימת ב-  $\mathbb{R}^2$  כלל וכלל תשובה בהמשך

$f_{xy}(0) \equiv 1 \xrightarrow{x \rightarrow 0} 1$  אם ניקח את הישר  $y=0$  נקבל

$f_{xy}(x) = 1 - 2 \cdot \frac{1}{4} \cdot \left[ 1 + 4 \cdot \frac{1}{2} \right] = 1 - \frac{1}{2} \cdot 3 = -\frac{1}{2} \xrightarrow{x \rightarrow 0} -\frac{1}{2}$  אם ניקח את הישר  $y=x$  נקבל

אם ניקח את הישר  $y=x$  נקבל  $-\frac{1}{2}$  אולם  $f_{xy}(0) = -1$  נכנס

$$f_{yx}(0) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cdot \frac{x^2-y^2}{x^2+y^2} - 0}{x-0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{0-0}{x} = 0 \quad ; \quad f_{yx}(0) = ? \quad \text{נחשב (*)}$$

$$\begin{aligned} f_{yx}(x) &= x \cdot \frac{x^2-y^2}{x^2+y^2} + xy \cdot \frac{-2y(x^2+y^2) - 2y(x^2-y^2)}{(x^2+y^2)^2} = \frac{x}{(x^2+y^2)^2} \cdot [x^4 - y^4 - 2xy^2 \cdot 2x^2] = \\ &= x \cdot \left[ \frac{x^4 - y^4 - 4x^2y^2}{(x^2+y^2)^2} \right] \end{aligned}$$

למשל נגזיר את  $f_{yx}$  ביחס ל-  $x$ , נקבל את הישר  $(x,0)$

$$f_{yx}(0) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f_{yx}(x) - f_{yx}(0)}{x-0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^4 - y^4 - 4x^2y^2}{(x^2+y^2)^2} = \lim_{x \rightarrow 0} 1 \cdot \frac{1}{1} = 1$$

$$\boxed{-1 = \left( \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \right) (0) = f_{xy}(0) \neq f_{yx}(0) = \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \right) (0) = 1}$$

כה קרה כי, למרות שהגזירות הבלתי-תלויה נמצא  $f_{yx}$  קיימת גם ב-  $\mathbb{R}^2$ ,  
 קיבלנו תשובות שונות ל-  $f_{yx}(0)$ . [אולי נניח להזכיר ש-  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ ]

$$f(x, y) = x^y = e^{y \cdot \ln x}$$

אנחנו יוצאים (1) (5)

$$f_x(x, y) = e^{y \cdot \ln x} \cdot \frac{y}{x} = X^{y-1} \cdot y, \quad f_{xx} = y \cdot (y-1) \cdot X^{y-2}$$

$$f_x(1, 1) = 1, \quad f_{xx}(1, 1) = 0$$

הסתרה; זהו זה  $f(x, 1) = x$  גורם לנו  $f$ ,  $(1, 1)$  זהו זה;  
 זהו זה  $f(1, y) = 1^y = 1$  ;  $f_{xy}(1, 1) = f_{yx}(1, 1) = 1$

כאן יוצא;  $f_x(x, y) = \frac{y}{x} \cdot e^{y \cdot \ln x}$ ,  $f_{yy} = (\ln x)^2 \cdot e^{y \cdot \ln x}$   
 חישבו יש ייתן אלה מוצאנה;

$$f_y(x, y) = \ln x \cdot e^{y \cdot \ln x}, \quad f_{yy} = (\ln x)^2 \cdot e^{y \cdot \ln x}$$

$$f_{yx}(x, y) = \frac{1}{x} \cdot e^{y \cdot \ln x} + (\ln x) \cdot y \cdot X^{y-1}, \quad f_{yx}(1, 1) = 1$$

$$(f_x(1, y) = 1 \cdot y = y \quad \text{זה } y \text{ זהו זה})$$

$$\boxed{f_x(1, 1) = f_{xy}(1, 1) = 1}$$

$$\boxed{f_y(1, 1) = f_{yy}(1, 1) = f_{xx}(1, 1) = 0}$$

; זהו זה

$$\boxed{f(1, 1) = 1}$$

אנחנו יוצאים (1) (1) זהו זה  $f$  זהו זה

$$f(1+x, 1+y) = 1 + 1 \cdot X + 0 \cdot Y + \frac{1}{2} \cdot [0 \cdot X^2 + 2 \cdot 1 \cdot XY + 0 \cdot Y^2] + o(x^2 + y^2)$$

$$\Rightarrow \boxed{f(1+x, 1+y) = 1 + X + XY + o(x^2 + y^2)}$$

$$f(x, y, z) = r^4 = (x^2 + y^2 + z^2)^2, \quad \vec{p} = (0, 0, 0)$$

אנחנו יוצאים (2)

$$f(\vec{p}) = 0$$

$$f_x = 2 \cdot (x^2 + y^2 + z^2) \cdot 2x, \quad f_{xx} = 4 \cdot (x^2 + y^2 + z^2) + 4x \cdot 2x$$

$$f_{xy} = 4x \cdot 2y$$

זהו זה  $\vec{p}$  זהו זה  $\vec{p}$  זהו זה  $\vec{p}$

$$f_x(\vec{p}) = f_y(\vec{p}) = f_z(\vec{p}) = f_{xy}(\vec{p}) = f_{xz}(\vec{p}) = f_{yz}(\vec{p}) = f_{xx}(\vec{p}) = f_{yy}(\vec{p}) = f_{zz}(\vec{p}) = 0$$

$$\boxed{f(x, y, z) = 0 + o(x^2 + y^2 + z^2)}$$

; זהו זה

הסתרה; כיוון שבגביתו  $f = r^4$  זהו זה  $(0)$  זהו זה

אנחנו יוצאים; סדר זהו זה  $f$  זהו זה

אנחנו יוצאים

שאלה 7

$$f(x,y) = \begin{cases} xy \cdot \ln(x^2+y^2) & ; x,y \neq 0 \\ 0 & ; x=y=0 \end{cases}$$

שאלה 7

$$f_x = y \cdot \ln(x^2+y^2) + xy \cdot \frac{1}{x^2+y^2} \cdot 2x = y \cdot \left[ \ln(x^2+y^2) + \frac{2x^2}{x^2+y^2} \right]$$

$$f_y = \dots = x \cdot \left[ \ln(x^2+y^2) + \frac{2y^2}{x^2+y^2} \right]$$

אם  $y=0$  אז  $f_x=0$  וכל  $x$ , וכל  $y$  אז  $f_y=0$

צריך לבדוק  $x \cdot \ln(x^2) = 0$  וכל  $x$  אז  $x=0$  וכל  $y$  אז  $f_y=0$

באופן כללי, הנקודות היחידות שבהן  $f_x=f_y=0$  הן  $(1,0)$ ,  $(-1,0)$ ,  $(0,-1)$ ,  $(0,1)$

יש נקודות נוספות:

$$\left( \pm \frac{1}{\sqrt{e}}, \pm \frac{1}{\sqrt{e}} \right)$$

כדי להבין מדוע אין זה -11 אזק להניח ולנסות - נבדוק את  $f$  בחוגים קטנים  $r$  ו- $\theta$

$$f(r,\theta) = \frac{1}{2} \cdot \sin(2\theta) \cdot \ln(r^2) = \sin(2\theta) \cdot \ln(r)$$

(עם  $r \neq 0$ )

אם  $r$  קטן אז  $\ln(r) < 0$  והנגזרות  $\frac{\partial f}{\partial r} + \frac{\partial f}{\partial \theta}$  מתאפסות ב-  $(r,\theta)$  היחידים  $(\frac{1}{\sqrt{e}}, \frac{\pi}{4})$  ו-  $(\frac{1}{\sqrt{e}}, \frac{5\pi}{4})$

זה נכון כיוון שהנגזרות "בכיוון"  $r$  (כ"כיוון")

$\theta$  (כ"כיוון") נוגדת ע"י הכנסת בנימוק של הנגזרות

עם כיוונים אלו, והנגזרות של  $r^2$  הן  $2r$  ו-  $2r \cos(2\theta)$  (על שני הקטבים) במתן תנאים לשינוי  $(\hat{r}, \hat{\theta})$  הם תמיד מתים (הקטבים) של  $r$  ו-  $\theta$  שבהם  $r$  הוא הקטב האם.

מכאן. אגם הן קו-צורה הסטנדרטיות של האם הראשית.

$$f_x(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0-0}{h} = 0$$

הראשית!

$$f_y(0,0) = 0$$

בצורה

$\vec{0}$  היא נק' סטנדרטיות.

$\vec{0}$  היא לא מבטאים מקומי ולא מינימל מקומי, כי  $\text{Hess}(x^2+y^2)$

מקבלים את שני הסימנים בכל סביבה של  $\vec{0}$ .

בשאר הנקודות  $\vec{q}$  מינימל אגם של מוצר ההסימן  $H_{\vec{q}}(f) = \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix}$

בדוקים אם ה-  $\det$  מוגי,

במקרה זה  $\text{trace} < 0$  יש מינימל מקומי.

ס  $\text{trace} > 0$  יש מבטאים מקומי.

זה מוסיף ושר איון. למטה מספין למסר, ג-4 N-8 פוקוזות

הקוונט כי הווקן סימטרי ותת  $(-x, -y) \rightarrow (x, y)$ .

$$f(x,y) = (y-x^2)(y-3x^2) = y^2 - 4x^2y + 3x^4$$

(2)

$$\begin{aligned}\partial_y f &= 2y - 4x^2 \\ \partial_x f &= -8xy + 12x^3\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\nabla f_{(x,y)} &= 0 \\ \Leftrightarrow (x,y) &= (0,0)\end{aligned}$$

גרטיס לסימיון - בנ"ל לטבלה פ.

(2) מיטוב יטיר אלוך. הזרקה: אין אג'וס' לטנקווידי.

(3) מיטוב יטיר ארוך.



$$\phi(t) = f(t, t^2, t^3) \quad f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \quad \textcircled{6}$$

הפונקציה  $f$  היא פונקציה  
מממד 3 לממד 1.

$$\phi(0) = f(0, 0, 0)$$

ב- $t=0$  הפונקציה  $\phi$  היא פונקציה מממד 1 לממד 1.

הפונקציה  $\phi$  היא פונקציה מממד 1 לממד 1.

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \phi(t) &= f_x(t, t^2, t^3) \cdot (t)' + f_y(t, t^2, t^3) \cdot (t^2)' + f_z(t, t^2, t^3) \cdot (t^3)' = \\ &= f_x(\dots) \cdot 1 + f_y(\dots) \cdot 2t + f_z(\dots) \cdot 3t^2 \end{aligned}$$

$$\phi'(0) = f_x(0, 0, 0)$$

$$\frac{d^2}{dt^2} \phi(t) = f_{xx}(\dots) \cdot 0 + f_{xy}(\dots) \cdot 2 + f_{xz}(\dots) \cdot 6t$$

$$\begin{aligned} &+ f_{xx}(\dots) \cdot 1 + f_{yx}(\dots) \cdot 2t + f_{zx}(\dots) \cdot 3t^2 \\ &+ f_{xy}(\dots) \cdot 2t + f_{yy}(\dots) \cdot (2t) \cdot (2t) + f_{zy}(\dots) \cdot (2t) \cdot 3t^2 \\ &+ f_{xz}(\dots) \cdot 3t^2 + f_{yz}(\dots) \cdot (3t^2) \cdot (2t) + f_{zz}(\dots) \cdot (3t^2)^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \phi''(0) = 2f_{xy}(0, 0, 0) + f_{xx}(0, 0, 0)$$

$$\begin{aligned} \frac{d^3}{dt^3} \phi(t) &= f_{yx}(\dots) \cdot 2 + f_{xz}(\dots) \cdot 6 + f_{xxx}(\dots) + 2f_{yx}(\dots) + 2f_{yx}(\dots) \\ &+ t \cdot (\dots) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \phi'''(0) = 6f_{xy}(0, 0, 0) + 6f_{xz}(0, 0, 0) + f_{xxx}(0, 0, 0)$$

הפונקציה  $\phi$  היא פונקציה מממד 1 לממד 1.

$$\phi(t) \sim \phi(0) + \phi'(0)t + \frac{\phi''(0)}{2}t^2 + \frac{\phi'''(0)}{3!}t^3$$

הפונקציה  $\phi$  היא פונקציה מממד 1 לממד 1.

$$f(x,y) = 3xe^y - x^3 - e^{3y}$$

(8)

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x,0) =$$

∞ ידועות פונקציה פה f-f \*

$$= \lim_{x \rightarrow -\infty} (3x - x^3) = +\infty$$

$$\nabla F = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} \partial^x f = 0 \\ \partial^y f = 0 \end{cases}$$

\*

$$\partial^x f = 3e^y - 3x^2$$

$$\partial^y f = 3xe^y - 3e^{3y}$$

$$\begin{cases} \partial^x f = 0 \\ \partial^y f = 0 \end{cases}$$

⇔

$$e^y = x^2$$

$$x = \sqrt{e^{2y}}$$

⇔

$$t = x^2$$

$$x = t^2$$

$$0 < e^y = t$$

מוי

↕ x,t ≠ 0

$$(x,y) = (1,0)$$

הכל המצוינות הן

$$x=t=1$$

$$(\partial^x)^2 f = -3 \cdot 2x$$

הערות נוספות:

$$(\partial^{xy}) f = 3e^y$$

$$(\partial^y)^2 f = 3xe^y - 9e^{3y}$$

$$(\partial^x)^2 f(1,0) = -6$$

הערות (1,0) נכונות

$$(\partial^{xy}) f(1,0) = 3$$

$$(\partial^y)^2 f(1,0) = 3 - 9 = -6$$

$$H_{(1,0)}(f) = \begin{pmatrix} -6 & 3 \\ 3 & -6 \end{pmatrix}$$

בס"כ:

$$\det = 36 - 9 > 0 \quad \text{ש}$$

$$\text{trace} = -12 < 0$$

התבנית מוגדרת ושלילית  $\Leftrightarrow$   $\Leftrightarrow$  נקודה מקומית

$$(\partial^x)^2 f(1,0) < 0 \quad \text{כל שאפשר להצטרף}$$

$$(\partial^{xy} f(1,0))^2 < (\partial^{xx} f(1,0)) (\partial^{yy} f(1,0))$$

$$f(x,y) = (y - ax^2)(y - bx^2) \quad (9)$$

אפשר להניח כי  $a < b$

$y = \lambda x^2$  - נקודות קיצון של  $f(x, \lambda x^2)$  הן הנקודות  $(0,0)$  וכן נקודות אחרות בהן  $f(x, \lambda x^2) < 0$  או  $f(x, \lambda x^2) > 0$ .

בהתאם לסימני  $f(x, \lambda x^2)$  בנקודות אלו, נקודות אלו הן נקודות קיצון מקומיות של  $f(x,y)$  בנקודה  $(0,0)$  אם  $\lambda < a$  או  $\lambda > b$  ואלו הן נקודות קיצון מקומיות של  $f(x,y)$  בנקודה  $(0,0)$  אם  $a < \lambda < b$ .

יש קו עזר  $y = \lambda x$  (כאשר  $\lambda \neq 0$ ) וכן  $x = 0$  ו-  $y = 0$ .

$f(0,y) = y^2$  - נקודת קיצון מקומית  $y = 0$

$f(x,0) = (a-b)x^4$  - נקודת קיצון מקומית  $x = 0$

$\varphi(x) = f(x, \lambda x) = (\lambda x - ax^2)(\lambda x - bx^2) = \lambda^2 x^2 - \lambda(a+b)x^3 + abx^4$  (כאשר  $\lambda \neq 0$ )

$\varphi'(0) = 0$

$\varphi''(0) = 2\lambda^2$  (כאשר  $\lambda > 0$ )

→ נקודת קיצון מקומית

$\mathbb{R}^3_{x,y,z} \quad (10)$

$\mathbb{R}^3 = \{ \boxed{x \leq y \leq z}, 2(x+y) + z \leq 100 \} = D$   
 $x, y, z \geq 0$

$V(x,y,z) = xyz$  (פונקציית יעילות)

הפונקציה  $V$  היא פונקציית יעילות של  $x, y, z$  ויש למצוא את הנקודות הקיצוניות.

$= \{ 2(x+y) + z \leq 100, x, y, z \geq 0 \}$

יש למצוא את הנקודות הקיצוניות של  $V$  על  $D$  (הנקודות הקיצוניות של  $V$  על  $D$  הן הנקודות הקיצוניות של  $V$  על  $D$ ).

אלו ה"יגה (נקודת מ"ס"מ) פ"נ"מ  $m \in \text{int}(F)$  כל  $\nabla V(m) = 0$

$$\nabla V = (\frac{\partial}{\partial x} V, \frac{\partial}{\partial y} V, \frac{\partial}{\partial z} V) = (yz, xz, xy) \neq \vec{0}$$

ל"מ"מ המ"מ, כ"י ה"א

$$\text{int}(F) = \left\{ \begin{array}{l} 2(x+y) + z < 100 \\ x, y, z > 0 \end{array} \right\}$$

ל"מ"מ המ"מ מ"מ"מ המ"מ

$V=0$ , כ"י א"מ"מ ה"ק"מ"מ"מ מ"מ"מ"מ

$$B = \left\{ \begin{array}{l} 2(x+y) + z = 100 \\ x, y, z \geq 0 \end{array} \right\}$$

ל"מ"מ המ"מ

ש"מ ה"מ"מ

מ"מ"מ א"מ"מ מ"מ"מ המ"מ המ"מ (כ"י א"מ"מ: מ"מ"מ"מ)

$$G = \left\{ x, y \geq 0, \begin{array}{l} z = 100 - 2(x+y) \\ x+y \leq 50 \end{array} \right\}$$

ל"מ"מ המ"מ: כ"י - B

$$P \left| V(x, y, z) = xy(100 - 2(x+y)) \right| =: W(x, y).$$

ל"מ"מ המ"מ המ"מ המ"מ  $W$  מ"מ"מ  $G \subset \mathbb{R}^2$

מ"מ"מ המ"מ  $W=0$  - מ"מ"מ המ"מ המ"מ המ"מ

$(a, b)$

$$\nabla W(a, b) = 0$$

כל

$$\nabla W = (y(100 - 2x - 2y) - 2xy, x(100 - 2x - 2y) - 2xy)$$

$$\nabla W_{(a,b)} = 0$$

$$\Leftrightarrow b(100 - 4a - 2b) = 0$$

$$100 - 4a - 2b = 0$$

$$\& a(100 - 2a - 4b) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (a, b > 0)$$

$$100 - 2a - 4b = 0$$

$$\text{int}G = \left\{ \begin{array}{l} x, y > 0 \\ x+y < 50 \end{array} \right\}$$

$$\Leftrightarrow a \neq b \cdot \quad 200 - 6(a+b) = 0 \quad \Leftrightarrow (a, b) = \left(16\frac{2}{3}, 16\frac{2}{3}\right)$$

$$100 - 2\left(16\frac{2}{3} + 16\frac{2}{3}\right) = 33\frac{1}{3} \quad \text{רושום 8571}$$

$$V\left(16\frac{2}{3}, 16\frac{2}{3}, 33\frac{1}{3}\right) = W\left(16\frac{2}{3}, 16\frac{2}{3}\right) = \left(16\frac{2}{3}\right)^2 \left(33\frac{1}{3}\right) > 0$$

לסיכום: קיבלנו שיש שבר  $G$ ,  $W \geq 0$ ,  
 והנ"ל יש נק' קריטריון יעילה שבה  $W > 0$ .

$\Leftarrow$  נק' הקריטריון מתקבל מכפולות.  
 מהשיקולים הקולוצניים, זהו גם המכפולות של  $V$  התחום  
 הנקודתי: אז קרוב המכפולות הוא  
 $\approx 2315$  סמיך  
 $\left(16\frac{2}{3}\right)^2 \cdot 33\frac{1}{3}$

$$f(x) = ax + b \quad (11)$$

$$D(a, b) := \sum_{i=1}^n (ax_i + b - y_i)^2$$

נחשוב עם ההיסטורי  
 שחזרים עם המידע שלטני חזורים  
 בעל פונק' של  $a$  ו- $b$ .

- עיון בהתחלה סטטיסטי נותן אמצע  $D$  היא פונק' ריבועית  
 של  $a, b$

$$- D \geq 0 \quad \text{בכל } \mathbb{R}^2$$

$$\nabla D \Leftrightarrow \begin{cases} \partial^a D = 0 \\ \partial^b D = 0 \end{cases} \quad \text{התנאים הדרושים}$$

$$\begin{aligned} \partial^a D &= 2 \left( \sum x_i (ax_i + b - y_i) \right) = 2 (a \sum x_i^2 + b \sum x_i - \sum x_i y_i) \\ \partial^b D &= 2 \left( \sum (ax_i + b - y_i) \right) = 2 (a \sum x_i + b \cdot n - \sum y_i) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a \sum x_i^2 + b \sum x_i &= \sum x_i y_i \quad \Leftrightarrow \nabla D = 0 \quad \text{כאשר} \\ a \sum x_i + b \cdot n &= \sum y_i \end{aligned}$$

כאשר מערכת המשוואות היא 2-משוואות, ויש להם פתרון יחיד

$$\det \begin{pmatrix} \sum x_i^2 & \sum x_i \\ \sum x_i & n \end{pmatrix} = n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2 > 0$$

(אוסטרום) להפיכת מטריצה  $2 \times 2$ :

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \det A = ad - bc \neq 0$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

לדמי-סימטריות קושי שווה

עקובי 2 המקבילים:

$$\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$$

$$\vec{1} = (1, \dots, 1)$$

והפתרון הוא

$$\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \frac{1}{n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2} \begin{pmatrix} n & -\sum x_i \\ -\sum x_i & \sum x_i^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sum x_i y_i \\ \sum y_i \end{pmatrix}$$

$$a = \frac{n \sum x_i y_i - \sum x_i \sum y_i}{n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2}$$

$$b = \frac{-\sum x_i \sum x_i y_i - (\sum y_i) (\sum x_i^2)}{n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2}$$

לכ"ס

להצוק שזה מינימום מקומי:

$$(\partial^q)^2 D = 2 \sum x_i^2$$

$$\partial^{q_0} D = 2 \sum x_i$$

$$(\partial^b)^2 D = 2h$$

$$\Rightarrow H(D) = \begin{pmatrix} 2 \sum x_i^2 & 2 \sum x_i \\ 2 \sum x_i & 2h \end{pmatrix}$$

שימו לב כי המקרה  
המיוחד של  $h=0$  יש את האוגר המסתובב!

וכאן מסתובב המסתובב מניצבת קיימת כי יש לה:

$$\det = 4 \left( h \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2 \right) > 0$$

$$\text{trace} = 2 \left( \sum x_i^2 + h \right) > 0$$

וכן

עם גמישות מקומית (באופן מקומי אפסי להצוק כי  $(\partial^q)^2 D < (\partial^b)^2 D$ )

$$\left( (\partial^q)^2 D > 0 \right) \quad \text{וכן}$$

12) משוואה: נניח שיש  $f \neq 0$  בהם נק' המינימום.

$$\forall x \quad g(x) \neq 0 \quad \text{וכן}$$

$$\forall y \quad h(y) \neq 0$$

$$g''(x)h(y) + h''(y)g(x) = 0 \iff f_{xx} + f_{yy} = 0 \quad \text{וכן}$$

$$\frac{g''(x)}{g(x)} = -\frac{h''(y)}{h(y)} \iff$$

$\iff$  אפסי הן בי  $g$  קבועה.

נקרא  $\alpha$  ואלו נקראים

או המשוואה הדיפרנציאלית

$$\begin{cases} g'' = \alpha g \\ h'' = -\alpha h \end{cases}$$

במק'  $x$  הוא  
במק'  $y$  הוא



מה אם יש  $f$  אבסולוט?

כאן התחבט  
בין השוויון של  $g, h$   
על נקודות הסתברות

- בפונקציה הקבועה  $f \equiv 0$  היא בהכרח מתכונת.

- אוקרן יש  $(x_0, y_0)$  כך ש-  $f(x_0, y_0) \neq 0$  ו-  
 $h(x_0) \neq 0$   
 $g(y_0) \neq 0$   
 $h''(x_0)g''(y_0)$

מתכונת ג -  $f_{xx} + f_{yy} = 0$

ז"א  $h''(x)g''(y) + h''(y)g''(x) = 0$

נבחר  $y = y_0$   $h''(x)g''(y_0) + h''(y_0)g''(x) = 0$

כי  $g''(y_0) \neq 0$

① אם  $h(x) = 0$ , נקרא  $\alpha$ ,  $h''(x) = 0$  ו-  
 בנק' זכור  $\alpha$  (ש"ק קבוע  $\alpha$ ).  
 השוויון הזה מתקיים

ובאופן קבוע, ש"ק בחירה  $\alpha$ , נקרא שזו  $g''(y) = 0$

לפני מסת'ק להחליט בנקודות בהן  $h(x) \neq 0$  ו- $g(y) \neq 0$ .

② אם  $x_1, x_2$  שתי נק' כך ש-  $h(x_1) \neq 0$  ו- $h(x_2) \neq 0$   
 $\frac{h''(x_1)}{h(x_1)} = -\frac{g''(y_0)}{g(y_0)} \iff$

$\frac{h''(x_2)}{h(x_2)} = -\frac{g''(y_0)}{g(y_0)}$   $\iff \frac{h''(x)}{h(x)} = \frac{g''(y)}{g(y)}$  קבוע  $\iff$

באופן כללי  $\frac{g''(y)}{g(y)} = \frac{h''(x)}{h(x)} = \beta/\alpha$

נניח  $\beta = \frac{h''(x_0)}{h(x_0)} = -\frac{g''(y_0)}{g(y_0)} = -\alpha$   $\iff$   $x = x_0, y = y_0$

הסייג:  $h''(x) = -\alpha h(x)$   
 $g''(y) = \alpha g(y)$   
 (כש  $h(x) = 0$  - ע"פ השוויון הראשון)  
 (כש  $h(x) \neq 0$  - ע"פ השוויון השני)

$f(x) = Ae^{ax} + Be^{-ax}$  הפתרון הכללי של המשוואה היא

נניח  $\alpha = a^2$ ,  $a > 0$   
כי אחרת  $g$  ו- $h$  פשוט מיוחסים ונתונים

$$h(x) = C \cos(ax) + D \sin(ax)$$

$$g(x) = Ax + B$$

$\alpha = 0$  נדון

$$h(x) = Cx + D$$

---

(כאן עסק "משוואת זיגלר-זיגלר" "משוואת זיגלר")